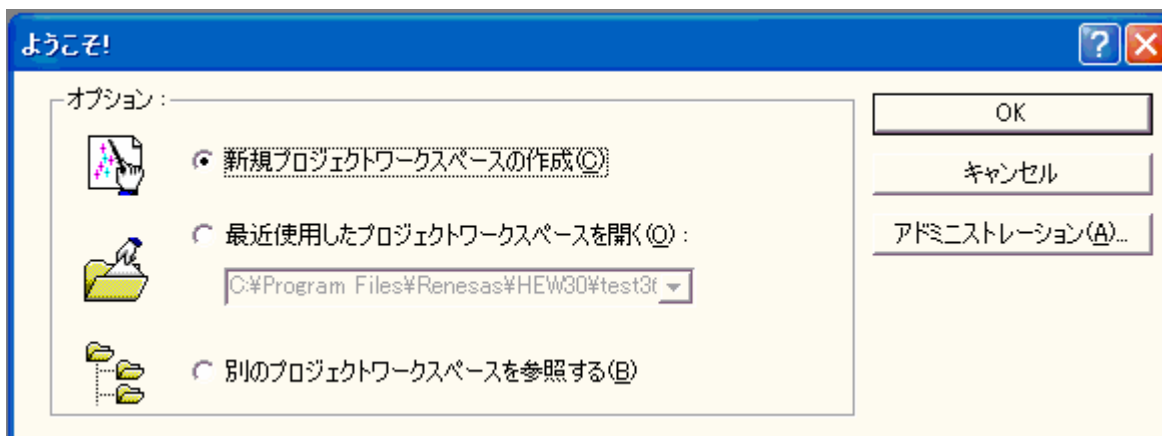




HEW4を立ち上げると下図のような表示があります。



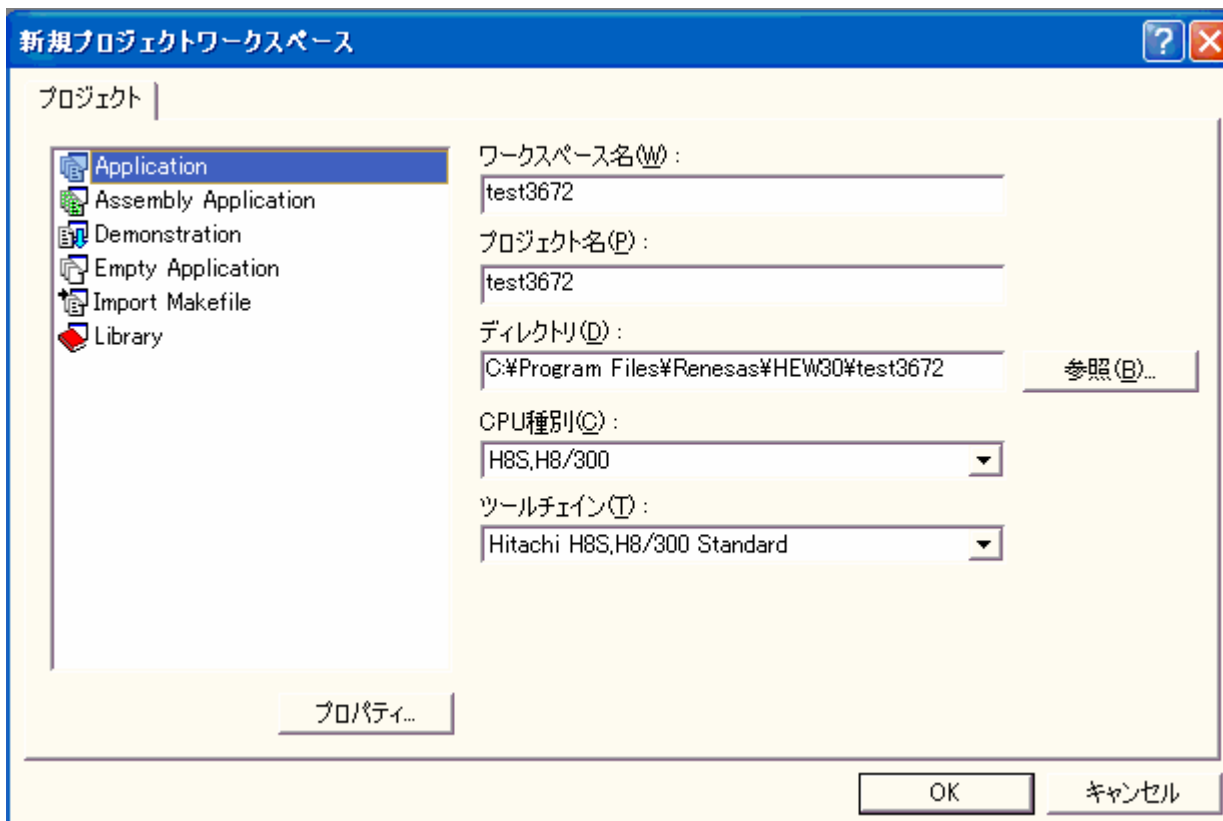
新しくプログラムを製作する場合は「新規プロジェクトワークスペース」を選択します。過去に製作したプログラムの修正、追加等は「最近使用したプロジェクトワークスペースを開く」を選択し、ワークスペースを選択します。「別のプロジェクトワークスペースを参照する」はHEWのディレクトリ外にあるファイルを参照できます。

ここでは「新規プロジェクト、」を選択し、OKをクリックします。

ワークスペース名、プロジェクト名を記入します。同じでも、異なってもよいようです。

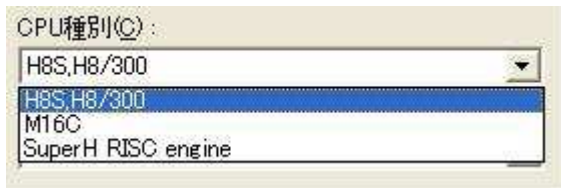
CPU種別はH8S、H8/300を選択してください。

ツールチェーンはHitachi H8S、H8/300 Standardを選択してください。



デフォルトではソースファイル等はC:\Program Files\Renesas\HEW30\に置かれます。本例ではパソコンに既にHEW3がインストールされていたためこうなるようです。HEWのバージョンアップは現存するHEWxxのディレクトリ中に上書きされるようです。新規にダウンロードしてインストールした場合、C:\WorkSpaceに置かれるようです。

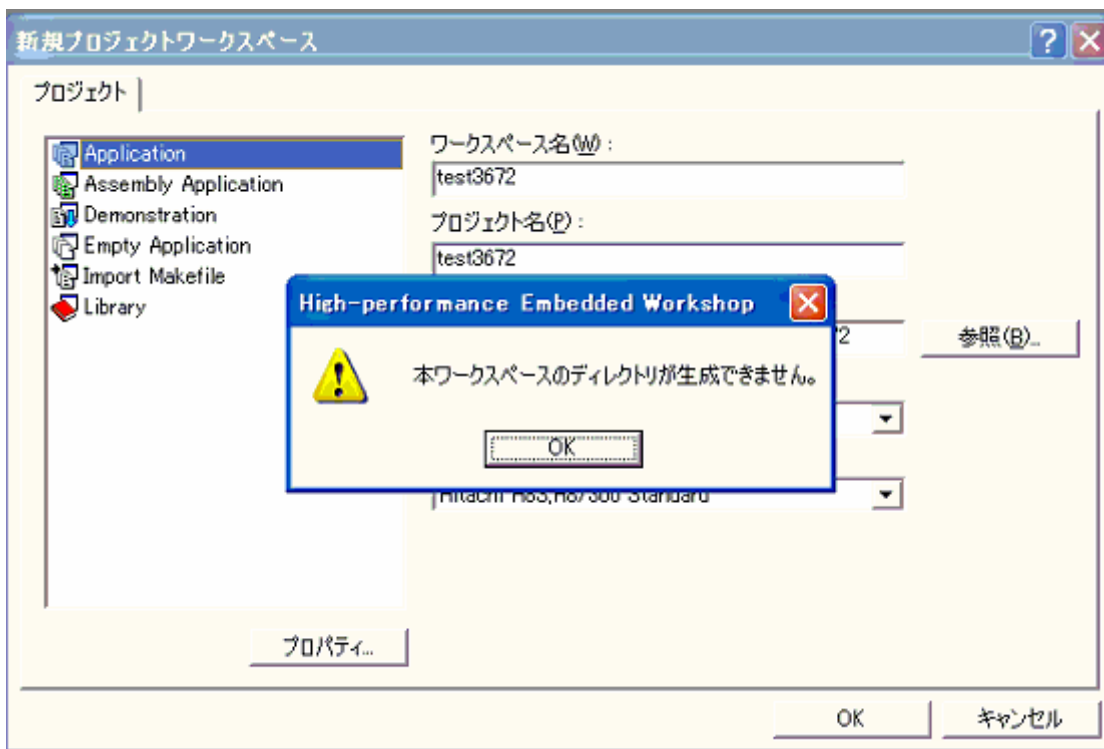
CPU種別はH8S、H8/300を選択します。他にM16C(旧三菱系マイコン)やSuperH RISC engine(SHマイコン)の開発が行える設定になっています。HEWで開発できるマイコンの種類はもっと多岐に渡ります。



ツールチェーンはHitachi H8S、H8/300 Standardを選択します。他にKPIT社のGNU H8が使用できるようです。KPIT社はLinux上で動作するGCC CコンパイラをWindows上で使用できるように変換して無料でダウンロードできるようにしている会社です。このCコンパイラの動作はHEWがインストールされていることが前提のようです。HEW4の英語バージョンはKPIT社のサイトからダウンロードできます。



下例「本ワークスペースのディレクトリが生成できません。」というエラーはワークスペース名が既にディレクトリにある場合のエラーです。名称を変えてください。

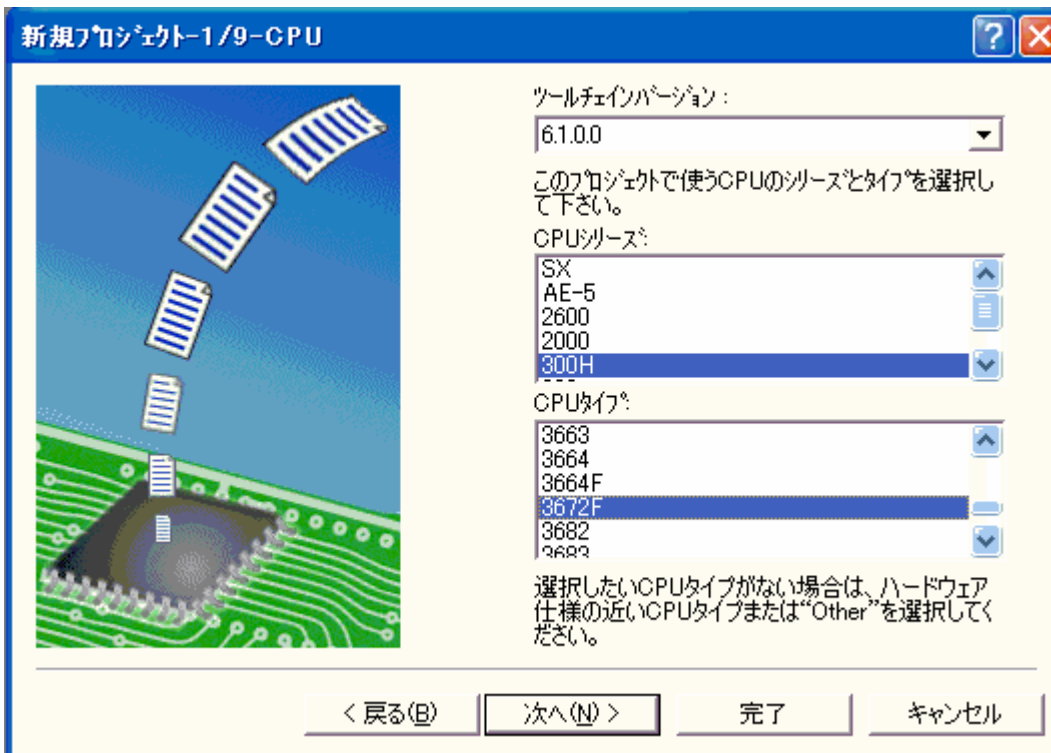


ここでは「test3672a」と変更しました。

変更後、OKをクリックすると以下の画面が現れます。

CPUシリーズは300Hを選択します。

CPUタイプは3672Fを選択します。



ここで「次へ」を選択するとより詳細なHEWの設定ができますが、ここでは必要ないので、「完了」をクリックしてください。以下の画面が現れます。



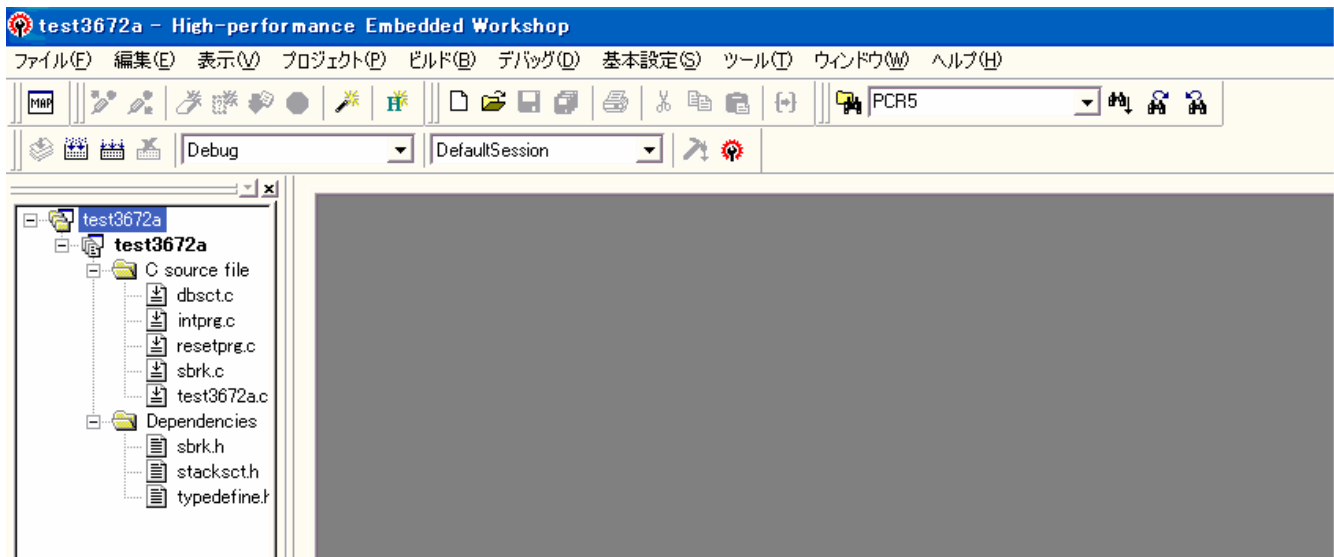
今までの設定の確認ができます。また、Readme.txtというファイル名で保存されるため後からの確認も容易です。以下の項目等、入力と相違ないか確認します。

PROJECT NAME : test3672a

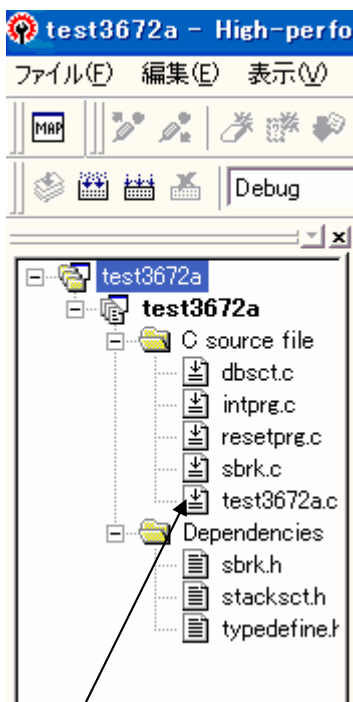
PROJECT DIRECTORY : C:\Program Files\Renesas\HEW30\test3672a\test3672a

CPU SERIES : 300H
CPU TYPE : 3672F
TOOLCHAIN NAME : Hitachi H8S,H8/300 Standard Toolchain

問題なければOKをクリックすると下図のような画面が表示されます。

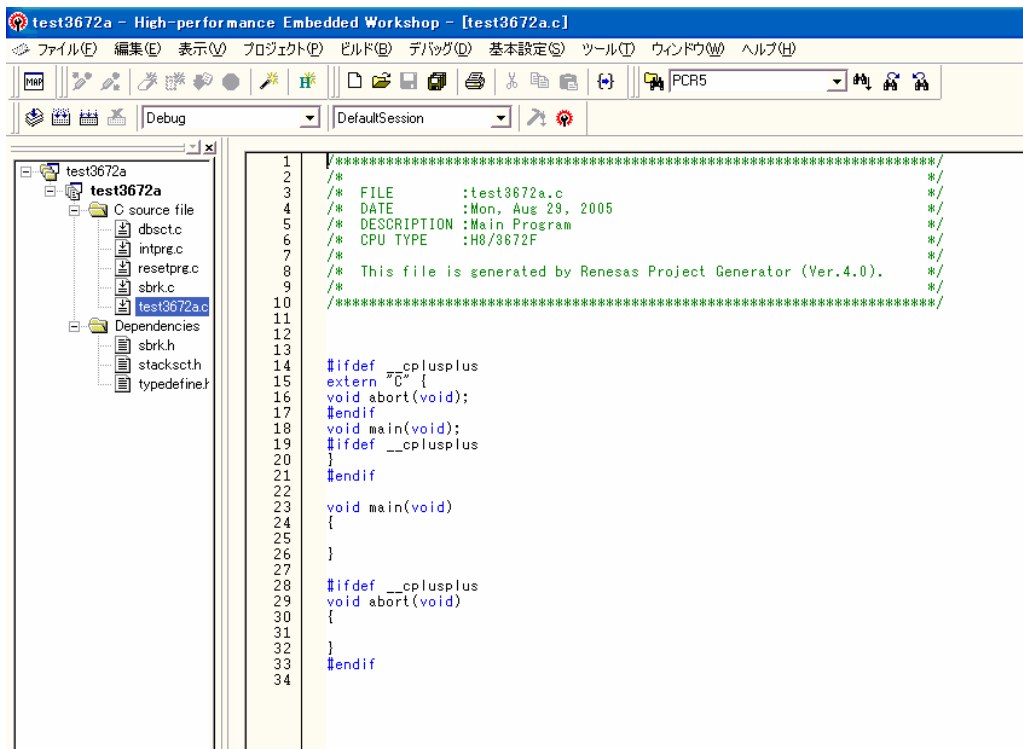


ここまでですすでに以下のファイルが自動的に生成されています。ユーザーがプログラムを書き込むのは「test3672a」です。他のファイルに対する知識は今回は特に必要ありません。ファイル名をダブルクリックするとエディタが開かれます。



このファイルをダブルクリックする。

「test3672a」のダブルクリック結果



「test3672a.c」の詳細

もっぱら、void main(void) 関数内にユーザープログラムを書きます。



ここにユーザープログラムを記入する。

例としてH8 - 3672のP1をON、OFFさせるプログラムを作成してみます。以下がプログラム全容です。エディタで追記した部分は赤字の部分です。

```
/*  
 *  
 * FILE      :test3672a.c  
 * DATE      :Mon, Aug 29, 2005  
 * DESCRIPTION :Main Program  
 * CPU TYPE  :H8/3672F  
 *  
 * This file is generated by Renesas Project Generator (Ver.4.0).  
 *  
 */
```

```
#define PCR1 *((volatile unsigned char *)0xffe4)  
#define P1   *((volatile unsigned char *)0xffd4)
```

```
void wait(int);
```

```
#ifdef __cplusplus  
extern "C" {  
void abort(void);  
#endif  
void main(void);  
#ifdef __cplusplus  
}  
#endif
```

```
void main(void)  
{
```

```
    PCR1 = 0xff;
```

```
    while(1)  
    {  
        P1 = 0;  
        wait(500);  
        P1 = 0xff;  
        wait(500);  
    }
```

```
}
```

```
void wait(int time)  
{  
    int loop;
```

```

while(time != 0)
{
    for(loop = 0; loop < 100; loop++)
    {

    }
    time--;
}

}

#ifdef __cplusplus
void abort(void)
{

}
#endif

```

順番に説明します。

```

1  /******
2  /*
3  /* FILE      :test3672a.c
4  /* DATE      :Mon, Aug 29, 2005
5  /* DESCRIPTION :Main Program
6  /* CPU TYPE   :H8/3672F
7  /*
8  /* This file is generated by Renesas Project Generator (Ver.4.0).
9  /*
10 /******
11
12
13 #define PCR1 *((volatile unsigned char *)0xffe4)
14 #define P1  *((volatile unsigned char *)0xffd4)
15
16 void wait(int);
17
18
19 #ifdef __cplusplus
20 extern "C" {
21 void abort(void);
22 #endif
23 void main(void);
24 #ifdef __cplusplus
25 }
26 #endif
27
28 void main(void)
29 {
30
31     PCR1 = 0xff;
32
33     while(1)
34     {
35         P1 = 0;
36         wait(500);
37         P1 = 0xff;
38         wait(500);
39     }
40 }
41
42 }

```

P1のレジスタの絶対値アドレス等を設定しています。

```
13 #define PCR1    (*(volatile unsigned char ...)
14 #define P1      (*(volatile unsigned char ...
```

使用するP1の絶対アドレスを書きます。これを書くことにより、以降 P1と書けば0xffd4のアドレスに自動的に変換されます。つまり#defineとはP1=0xffd4という意味です。

途中の volatileはコンパイラ最適化のときに無視されないように書いています。無条件で書いておけば間違いありません。unsigned char はポートが8ビットで00~0xffまで扱う、という宣言です。

さて、実はコンパイラは iodefne.h というヘッダファイルが各CPU毎に用意されています。基本的には#include "iodefne.h"と宣言するだけで上記のような記入無しでP1等使用できるようになります。理由はiodefne.hの中でP1の定義がなされているからです。しかし、その定義が普段自分が使い慣れた形でない場合や、定義もれがあつて十分にプログラムが書けない場合があります。そこで本例ではあえてiodefne.hを使用していません。使い方に興味のある方は別ファイル「HEWを使用したH8-3052CPUボード開発方法」をダウンロードしていただければ使用例を見ることができます。

```
void wait(int)
```

P1をON、OFFさせる時間間隔をこのウエイトプログラムで決めています。その関数宣言で、書かない場合、main関数より前にwait関数を書けばエラーになりません。

プログラムの部分です。

```
void main(void)
{
    PCR1 = 0xff;

    while(1)
    {
        P1 = 0;
        wait(500);
        P1 = 0xff;
        wait(500);
    }
}
```

PCR1=0xffはP1ポートを全て出力として設定しています。後はP1=0を出力し、wait(500)時間待ちます。P1=0xffを出力し再びwait(500)時間待ちます。while(1)はその括弧中を無限に繰り返します。

P1をオシロスコープで確認すれば'0'、'1'=0V、5Vと繰り返しているはずですが。またwait(500)の引数500を小さくすれば時間間隔が短く、多くすれば長くなるはずですが。

ウェイト(時間待ち)プログラムです。

```
29 void main(void)
30 {
31
32     PCR1 = 0xff;
33
34     while(1)
35     {
36         P1 = 0;
37         wait(500);
38         P1 = 0xff;
39         wait(500);
40     }
41
42 }
43
44
45 void wait(int time)
46 {
47     int loop;
48
49     while(time != 0)
50     {
51         for(loop = 0; loop < 100; loop++)
52         {
53
54         }
55         time--;
56     }
57
58 }
59
```

プログラムはtimeが0になるまで繰り返します。loopが0から99まで変化しますが、そのたびにtimeは1引かれます。timeの引数は500ですから、499, 498, 497,... とtime--により減算されるはずですが。

```
void wait(int time)
{
int loop;

while(time != 0)
{
for(loop = 0; loop < 100; loop++)
{

}
time--;
}
}
```

ここまで書いたら一度ファイルをセーブしておきます。



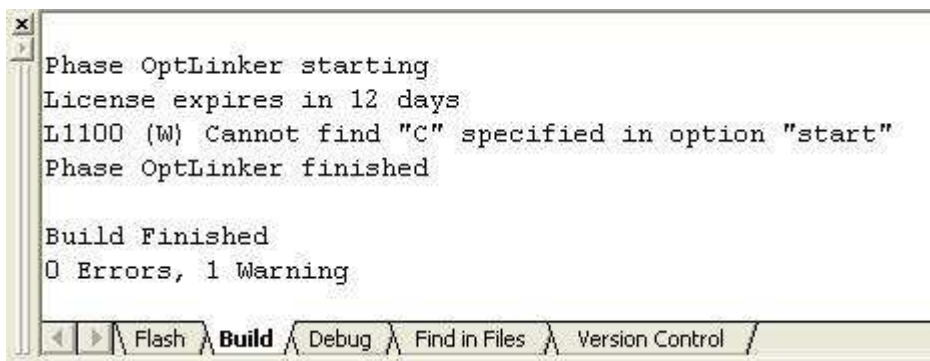
ここをクリックしてセーブ

コンパイル(ビルド)します。



コンパイルはリンクしません。プログラム書き始めの頃(エラーが多い場合)はコンパイルでエラー確認したほうがデバックが早いです。ビルドはリンクまで行いROM書き込み可能ファイル形式 MOTファイルを出力します。最終的にはビルドを行いROMに書き込みます。

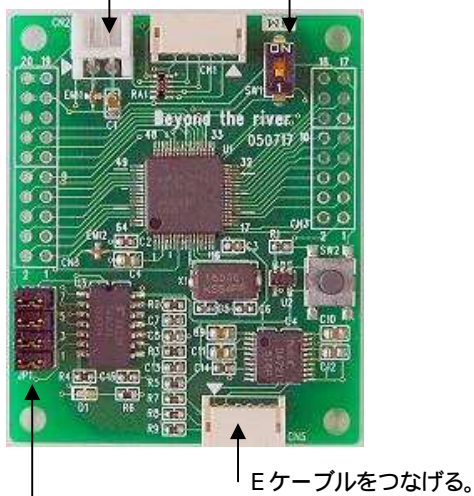
ビルドの結果、0 Errors、1 Warningの結果が得られればOKです。(下図)



ここで1 Warningとはデホルトでメモリマップに指定されているセクションの一つであるcが使用されていないことによるもので、本件では気にする必要はありません。ユーザが書いたプログラムに問題がある場合、ここから数値が増えることとなります。これは修正し、0エラー、1ワーニングの状態までもっていく必要があります。ここまでできたらフォースライタで作成したプログラムをROMに書き込みます。

書き込み事前準備 「BCH83672」 CPUボードの設定

電源 + 5V 「ブートモード」スイッチ ON



J P 1 1 - 2 , 3 - 4 のショートバーを抜く

パソコンとCPUボード間の接続を確認します。

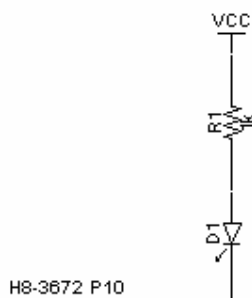
前提条件として、

1. 先に指定したパソコンのCOMポートからCPUボードにEケーブルが接続されている必要があります。
2. 「BCH83672」CPUボードはブートモードに設定されていて、電源が投入されている必要があります。具体的には
 - あ) J P 1 のショートピン 4 つありますが、1 - 2、3 - 4 間のショートバー 2 つを抜いてください。5 - 6、7 - 8 間はショートのままです。
 - い) ブートモードスイッチをONにしてください。
 - う) 上記までできましたら電源を入れてください。赤いLEDが点灯します。しない場合上記を再度確認してください。

書き込むプログラムを選択します。さきほどビルドしたH83672a.motファイルは普通はC:\WorkSpace¥の中にあります。フォースライタでのBCH83672への書き込みについては別ファイルをダウンロード願います。デバック、動作中「BCH83672」の基板上的赤いLEDは点灯しっぱなしです。Eケーブルを抜くと通電中LEDは消灯します。

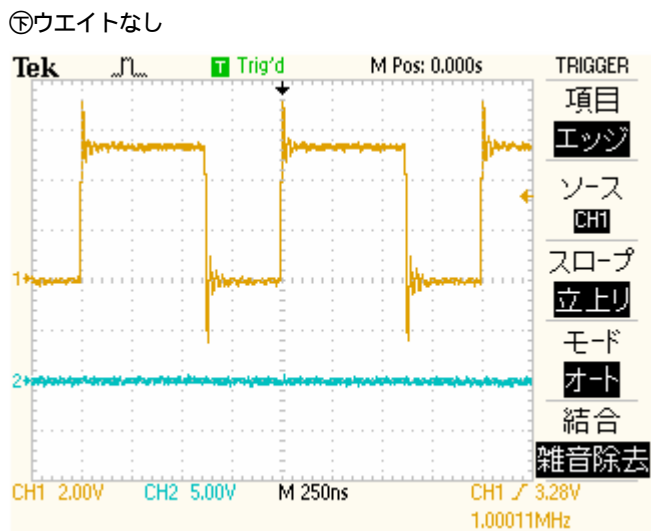
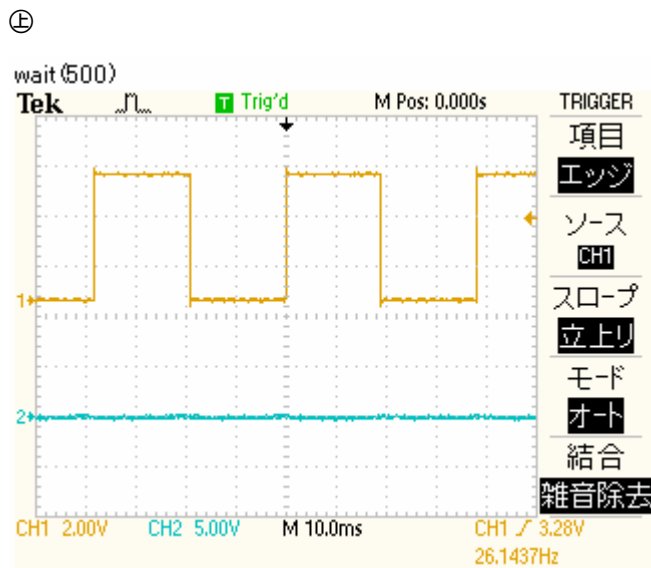
波形観測

ROMに焼いたら動作していますから、たとえば下記のような回路をポートに接続すればウエイトありの場合、LEDが点滅するのが確認できます。



P10 観測波形 (上のオレンジ色の波形、下の青の波形は本件には関係ありません)

- ㊤: ウェイト (500) 26.1437 Hz の波形が得られている。LED等でも確認できる。
- ㊦: ウェイトなし 約 1 MHz の波形が得られている。ソフトウェア (C 言語) で作れる発振周波数の限界付近。



ご注意

HEWIは株式会社ルネサステクノロジ社の商標登録です。
Windowsは米国マイクロソフト社の登録商標です。
GCC (GNU Compiler Collection) C はGNUプロジェクトによるフリーCコンパイラです。

1. 本文章に記載された内容は弊社有限会社ビーリバーエレクトロニクスの調査結果です。
2. 本文章に記載された情報の内容、使用結果に対して弊社はいかなる責任も負いません。
3. 本文章に記載された情報に誤記等問題がありましたらご一報いただけますと幸いです。
4. 本文章は許可なく転載、複製することを堅くお断りいたします。

〒350-1213 埼玉県日高市高萩 1141-1

TEL 042 (985) 6982

FAX 042 (985) 6720

Homepage : <http://beriver.co.jp>

e-mail : support@beriver.co.jp

有限会社ビーリバーエレクトロニクス