

取扱説明書

名称：5相マイクロステップドライバー

型式：MC-0503

ご使用前に、必ずこの取扱説明書をよくお読みの上、正しくお使い下さい。
この取扱説明書は、不明な点をいつでも解決できるように所定の場所に保管して下さい。

目 次

1. 安全にお使い頂くために	1 頁
2. 概要	3 頁
3. 本体及び添付品	3 頁
4. 各部の名称及び機能	3 頁
5. 取付	4 頁
5-1 取付場所の環境	4 頁
5-2 取付方法	4 頁
6. ドライバーの機能切換設定	5 頁
6-1 分割数の設定	5 頁
7. 入出力信号	6 頁
7-1 CW信号入力、CCW信号入力	6 頁
7-2 モーターフリー入力 H0	7 頁
8. 接続	8 頁
8-1 全体の接続例	8 頁
8-2 モーターの接続	8 頁
8-3 電源接続	9 頁
9. 仕様	9 頁
10. 外形図	10 頁

1. 安全にお使い頂くために

製品を安全に正しくお使い頂き、お客様や他の人々への危害及び財産への損害を未然に防止するために、この取扱説明書の警告、注意に従ってご使用下さい。

注意事項を守って頂けない場合どの程度の影響があるかを表しています。

 警告	人が死亡又は重傷を負う可能性が想定されることを示します。
 注意	人が傷害を負う可能性が想定されること、及び物的損害の発生が想定されることを示します。

注意事項を守って頂けない場合に発生が想定される障害又は事故の内容を表しています。

 発火注意	発煙又は発火の可能性が想定されることを示します。	 けが注意	けがを負う可能性が想定されることを示します。
 破損注意	破損の可能性が想定されることを示します。	 高温注意	高温による傷害の可能性が想定されることを示します。
 感電注意	感電の可能性が想定されることを示します。		

 **警告**

一般事項	
 発火注意	◎爆発性の雰囲気、引火性ガスの雰囲気、腐食性の雰囲気、水、油、その他の液体のかかる場所、可燃物のそばでは使用しないで下さい。
 破損注意	◎通電状態で取付、接続、移動、点検の作業をしないで下さい。 電源を切ってから作業して下さい。
 感電注意	◎取付、接続、点検の作業は、専門知識のある人が行なって下さい。
 けが注意	◎ステッピングモーターは、負荷の大きさによっては停止時及び駆動時に脱調する場合があります。 特に上下駆動（Z軸など）の使用時に脱調すると搬送物が落下する場合があります。使用する負荷条件にて充分試験を行ない、確実に負荷を駆動できることを確認の上、ご使用下さい。
 高温注意	◎原子力関係及び生命に直接危険を及ぼす用途として設計製造されておりません。

接続



感電注意



発火注意



けが注意



破損注意



高温注意

◎接続は接続図に基づいて確実に行って下さい。

◎電源線やモーター接続線を、引っ張ったり挟み込んだりしないで下さい。

◎表示されている電源（5V）以外では使用しないで下さい。

駆動



感電注意



発火注意



けが注意



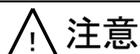
破損注意



高温注意

◎モーターフリー信号を入力すると、モータートルクは0（ゼロ）になり、搬送物を保持できない場合があります。

特に上下駆動に使用中この信号を入力すると、搬送物が落下し、けがや機器が破損する場合があります。



注意



発火注意



破損注意



感電注意



けが注意



高温注意

◎ドライバーの仕様値を超えて使用しないで下さい。

◎通電中及び電源切断直後は、モーターやドライバーが高温になっている場合がありますので手や体を触れないで下さい。

◎駆動中、出力軸の回転体や移動体へは手、体、及び他の物を触れないで下さい。

◎モーターは駆動条件によって著しく温度が上がります。

◎モーターケース温度は100℃以下の状態で使用して下さい。

◎通電中は機能切換スイッチの変更を行なわないで下さい。けがの恐れがあります。

◎本装置は屋内で使用するように設計、製造されたものです。過度の振動や衝撃の加わらない所に設置して下さい。

2. 概要

MC-0503型は、DC5V電源の超小型5相マイクロステップドライバーです。マイクロステップ駆動方式のため、従来の基本ステップドライバーと比較して低振動、低ノイズ、及び高分割のモーター駆動が可能となっております。ステップ角0.72度の5相ステッピングモーターを使用した場合、最大で1回転あたり125,000パルスでの駆動が可能です。

駆動対象モーターは当社製Vシリーズ5相ステッピングモーターです。

駆動方式はバイポーラペンタゴン駆動方式で、スイッチの切換えにより16種類の分割数が選択できます。

信号入力は2パルス入力方式専用となっております。

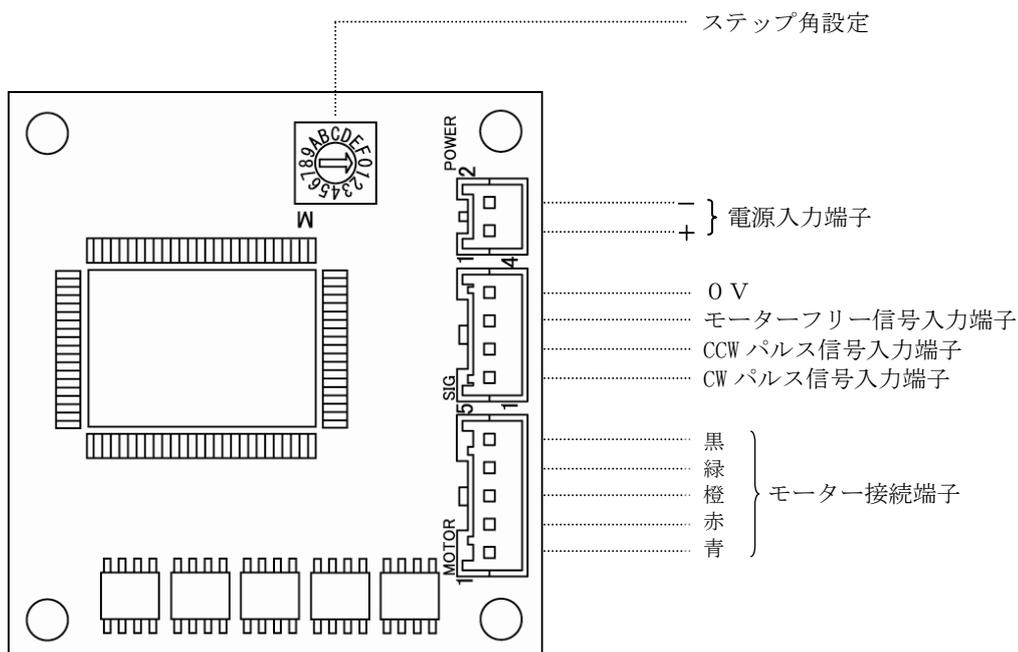
分割数1, 2 (フル, ハーフ) を選択した場合でも低振動駆動となります。

3. 本体及び添付品

以下の物がすべて揃っているか確認して下さい。不足している場合は最寄りの取扱店、又は弊社営業部までご連絡下さい。

1	ドライバー	MC-0503	1台
2	電源コネクタ	XAP-02V-1、(JST)	1個
3	モーターコネクタ	XAP-05V-1、(JST)	1個
4	信号コネクタ	XAP-04V-1、(JST)	1個
5	コネクタピン	BXA-001T-P0.6、(JST)	13個

4. 各部の名称及び機能



5. 取付

5-1 取付場所の環境

本体は、下記の環境場所に設置して下さい。

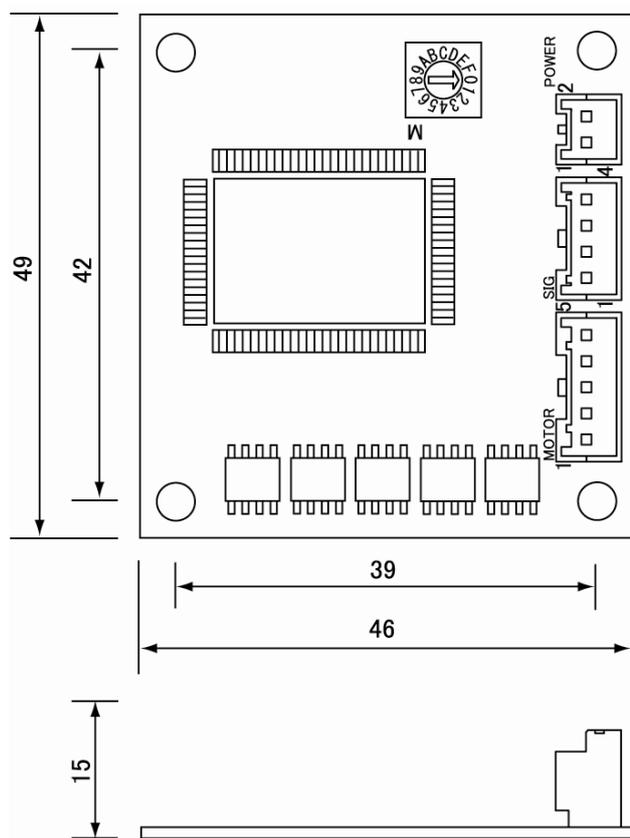
- ① 屋内
- ② 爆発性ガス、引火性ガス、及び腐食性ガス等の無い所。
- ③ 周囲温度 0～40℃、周囲湿度 0～85%範囲内の場所。
- ④ 水、油、及びほこり等のかからない所。
- ⑤ 本体に直接ものが当たったり振動を受けたりしない場所。

5-2 取付方法

本体は、自然対流冷却方式なので熱のこもらないように取付を行なって下さい。

金属のスペーサーは使用しないで下さい。

[単位：mm]



取付ネジ ナベM3 4本（添付はされておられません。）

6. ドライバーの機能切換設定

6-1 分割数の設定（基本ステップ当りのパルス数を設定します。）



ステップ角0.72度の当社Vシリーズモーターでは1回転のパルス数は分割数×500となります。分割数の設定はMのロータリースイッチの位置を下記の表より選択して設定します。

2シリーズ分割数の設定表

（出荷時設定：M→0）

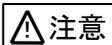
スイッチ位置	0	1	2	3	4	5	6	7
分割数	1	2	4	5	8	10	20	40
スイッチ位置	8	9	A	B	C	D	E	F
分割数	80	16	25	50	100	125	200	250

（オプション）

3シリーズ分割数の設定表

スイッチ位置	0	1	2	3	4	5	6	7
分割数	1	2	3	6	12	18	24	32
スイッチ位置	8	9	A	B	C	D	E	F
分割数	36	48	60	72	120	160	180	240

例えば、ステップ角0.72度の標準のモーターでは72分割（Bに設定）の場合1パルスでの回転角は0.01度となります。

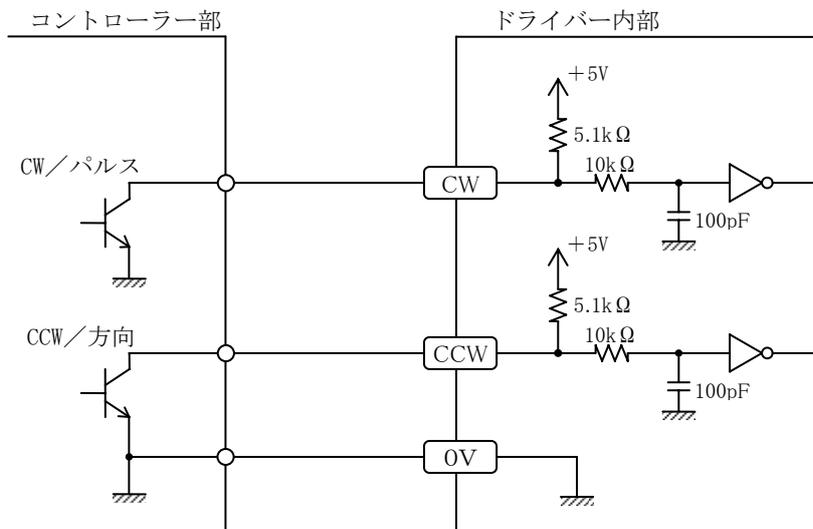


注意

分割数の設定を誤ると思わぬ動作により機器の破損、けが等の恐れがあります。

7. 入力信号

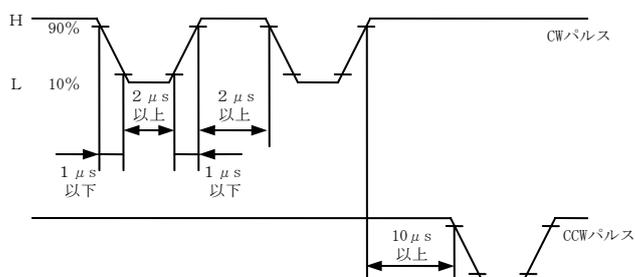
7-1 CWパルス信号入力、CCWパルス信号入力



パルス信号をCWパルス信号入力端子に入力した場合パルスの立ち下がりにてCW方向へモーターが動作します。

パルス信号をCCWパルス信号入力端子に入力した場合パルスの立ち下がりにてCCW方向へモーターが動作します。

- 注：・パルスの立ち下がりとは、入力信号が5Vから0Vになる時を表します。
 ・上図回路の場合では、出力トランジスタがOFF→ONになる時モーターが回転します。



注：・CW回転とは、モーター軸がモーター取付フランジ面より見て時計方向回転することを言います。

注：パルス電圧は、[1] = 0V ~ 1V、[0] = 4V ~ 5Vで、パルス幅は2 μs以上、パルス間隔は2 μs以上、立ち上がり、立ち下がり時間は1 μs以下として下さい。方向反転のインターバル時間は10 μs以上として下さい。

7-2 モーターフリー入力 HO

HO信号が入っている時はモーターに電流が流れなくなり、モーター軸を外力で回すことができます。モーター軸を外力から動かしたい時や、手動位置決めなどに使用します。

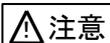
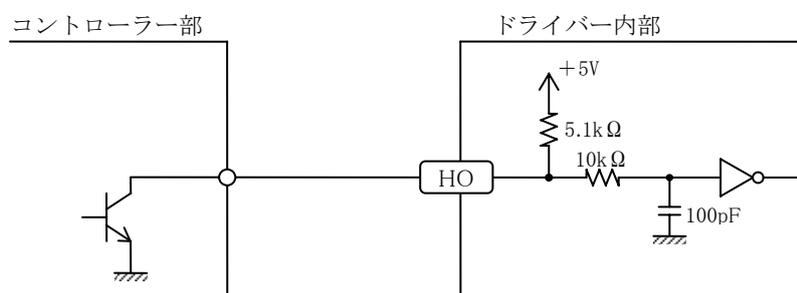
モーター駆動時には常にOFFにして下さい。

注：・HO信号のON/OFFによるモーター励磁相の変化はありません。

信号入力を使用しない場合は何も接続しなくても問題はありません。HO信号を入力後モーター軸を外力で回し、再励磁した場合はHO信号を入力する以前の位置の7.2度の整数倍回転した位置で励磁します（HO信号入力時にパルス信号を入力しない場合）。

・信号電圧は、[1] = 0 V ~ 1 V、[0] = 4 V ~ 5 Vとします。

HO信号入力

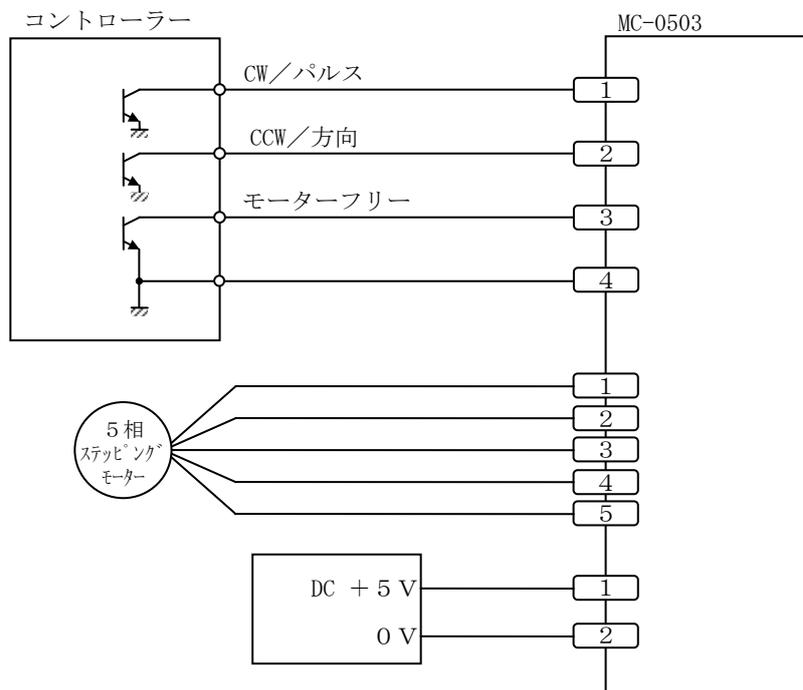


注意

上下運動に使用されているドライバーにHO信号を入力すると、搬送物が落下しけがや機器の破損する恐れがあります。

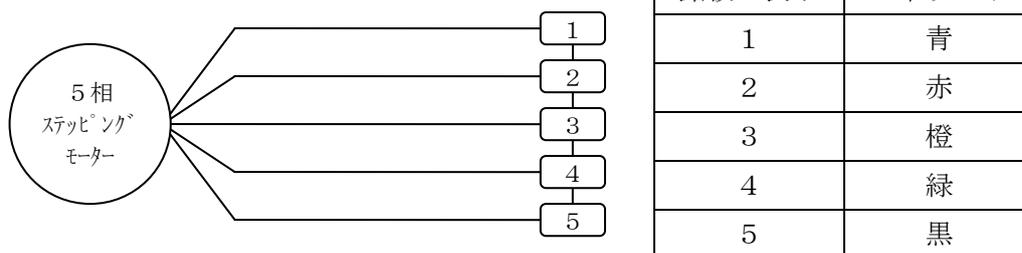
8. 接続

8-1 全体の接続例



8-2 モーターの接続

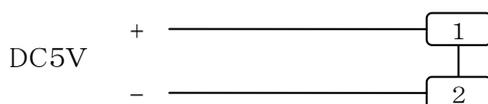
下記のリード線色に合わせてモーターの結線を行って下さい。



- 当社製のVシリーズ5本リードモーター

注：モーターの結線にはAWG22(0.3mmsq)以上の線材を使用して下さい。

8-3 電源接続



＋、－間にはDC5Vの電源を接続して下さい。

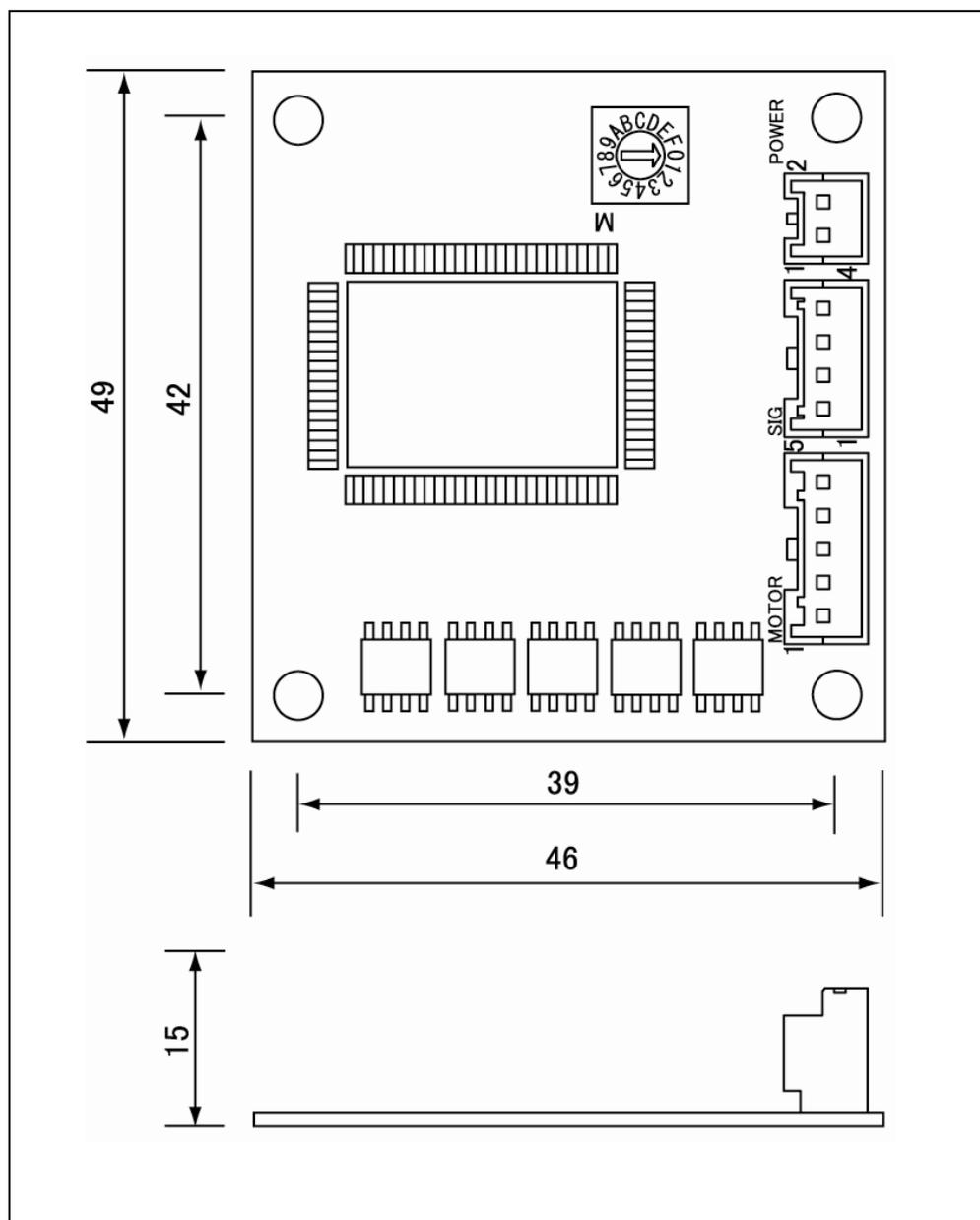
注：電源の結線にはAWG22(0.3mmsq)以上の線材を使用して下さい。

9. 仕様

品名	5相ステッピングモーター駆動装置
型名	MC-0503
駆動方式	マイクロステップ駆動
入力電源	DC5V±10% 1.8A Max.
適用モーター	当社Vシリーズモーター
分割数	1、2、4、5、8、10、16、20、25、40、50、80、100、125、200、250
入力信号	C-MOS入力 [1] : 0V~1V、 [0] : 4V~5V CW, CCW, HO
最大応答周波数	200kpps
機能	2パルス入力方式、ステップ角切換、
冷却方式	自然対流空冷方式
重量	15 g
使用周囲温度	0~40℃ 凍結しないこと。
使用周囲湿度	0~85% 結露しないこと。

注：電源電流はモーター回転数、モーター負荷等により異なります。

10. 外形図 [単位 : mm]



仕様は改良のため、予告なしに変更する場合がありますのでご了承下さい。

MC 有限会社 **マイクロステップ**
MICRO STEP

〒352-0016 埼玉県新座市馬場1-5-1
 TEL. 048-478-0118 FAX. 048-478-5140
 URL. <http://www.microstep.co.jp>